

## Présentation du défi: Ligne droite

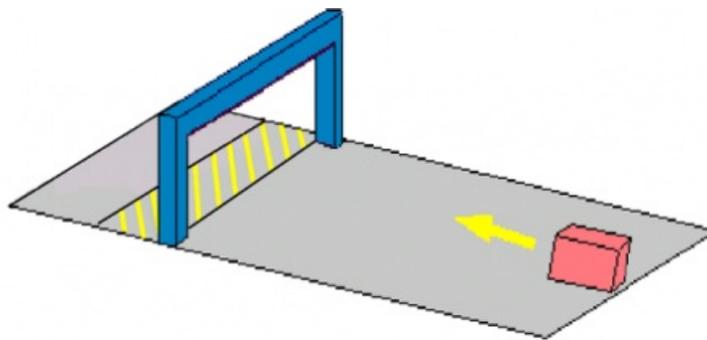
publié le 15/01/2019 - mis à jour le 29/01/2019

### Descriptif :

Aller le plus vite possible sur 3 mètres et s'arrêter en 30 cm !

### Objectif du défi :

Ce robot doit parcourir le plus rapidement possible une distance de 3 m puis s'arrêter dans une zone de 300 mm située 100 mm après le portique. Il ne faut pas se laisser emporter par son élan ...



Les élèves Tommy et Adrien sont responsables de ce projet.

Il a d'abord fallu faire des tests sur les moteurs et roues afin de déterminer le choix. Ensuite, essayer de résoudre la problématique qui est de détecter la zone d'arrivée. La solution choisie est d'orienter un capteur à ultrasons vers le haut qui va repérer le portique.

La CAO (Conception Assistée par Ordinateur) du robot est actuellement finalisée.

La fabrication va pouvoir débuter !

